

相対性理論における加速運動と座標

基準となる加速度が加わらない慣性系（基準系） S の時間・位置座標・速度を (t, x, v) 、加速度が加わる系（加速系） S' の時間・位置座標・速度を (t', x', v') とし、それぞれの基準点を $t_0, x_0, v_0, t'_0, x'_0, v'_0$ とする。

加速系の加速度が

$$\frac{dv'}{dt'} = a(t') \quad (1)$$

で表されるとすると、基準系の速度の変化は、速度の合成則

$$v + \Delta v = \frac{v + \Delta v'}{1 + v\Delta v'/c^2} = \frac{v + a(t')\Delta t'}{1 + va(t')\Delta t'/c^2} \quad (2)$$

より、

$$\Delta v = \frac{1 - v^2/c^2}{1 + va(t')\Delta t'/c^2} a(t')\Delta t' \quad (3)$$

となる。よって

$$\frac{dv}{dt'} = \lim_{\Delta t' \rightarrow 0} \frac{\Delta v}{\Delta t'} = \lim_{\Delta t' \rightarrow 0} \frac{1 - v^2/c^2}{1 + va(t')\Delta t'/c^2} a(t') = \left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right) a(t') \quad (4)$$

の関係が成り立つ。この式を変形して

$$\frac{dv}{1 - v^2/c^2} = a(t') dt'$$

両辺を積分して

$$\int_{v_0}^{v'} \frac{dv}{1 - v^2/c^2} = \int_{t_0}^{t'} a(t') dt' \quad (5)$$

これを解くと

$$\frac{c}{2} \left[\ln \left(\frac{1 + v/c}{1 - v/c} \right) - \ln \left(\frac{1 + v_0/c}{1 - v_0/c} \right) \right] = \int_{t_0}^{t'} a(t') dt'$$

$$\frac{1}{2} \ln \left(\frac{1 + v/c}{1 - v/c} \right) = \frac{1}{c} \int_{t_0}^{t'} a(t') dt' + \frac{1}{2} \ln \left(\frac{1 + v_0/c}{1 - v_0/c} \right)$$

$$\frac{1}{2} \ln \left(\frac{1 + v/c}{1 - v/c} \right) = \tanh^{-1} \frac{v}{c} \quad \text{より}$$

$$\tanh^{-1} \frac{v}{c} = \frac{1}{c} \int_{t_0}^{t'} a(t') dt' + \tanh^{-1} \frac{v_0}{c} \quad (\text{ラピディティ Rapidity の式})$$

よって

$$v = \frac{dx}{dt} = c \tanh \left(\frac{1}{c} \int_{t_0}^{t'} a(t') dt' + \tanh^{-1} \frac{v_0}{c} \right) \quad (6a)$$

$$x(x'_0, t') = \int v dt = \int \frac{v}{\sqrt{1-v^2/c^2}} dt' = c \int_{t'_0}^{t'} \sinh\left(\frac{1}{c} \int_{t'_0}^{t'} a(t') dt' + \tanh^{-1} \frac{v_0}{c}\right) dt' + x_0 \quad (6b)$$

$$t(x'_0, t') = \int dt = \int \frac{dt'}{\sqrt{1-v^2/c^2}} = \int_{t'_0}^{t'} \cosh\left(\frac{1}{c} \int_{t'_0}^{t'} a(t') dt' + \tanh^{-1} \frac{v_0}{c}\right) dt' + t_0 \quad (6c)$$

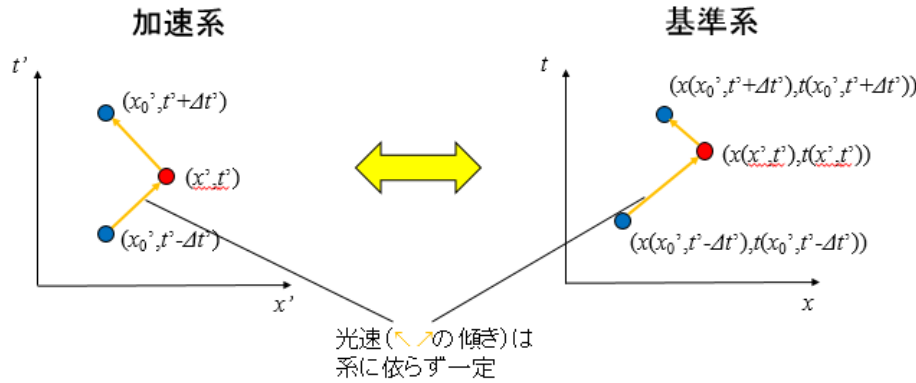
$x' \neq x'_0$ の場合

ここでは距離・時間は光を用いた光時計によって定めるものとする。

$(x(x'_0, t' - \Delta t'), t(x'_0, t' - \Delta t'))$ から発した光が時刻 $t(x', t')$ に $x(x', t')$ に到達する場合、反射した光は $(x(x'_0, t' + \Delta t'), t(x'_0, t' + \Delta t'))$ に戻る。このとき

$$\Delta t' = \frac{x' - x'_0}{c} \quad (7)$$

が成り立つ。



光速 c は系に依らず一定なので、基準系において

$$\Delta x_1 = x(x', t') - x(x'_0, t' - \Delta t') \quad (8a)$$

$$\Delta t_1 = t(x', t') - t(x'_0, t' - \Delta t') \quad (8b)$$

$$\Delta x_2 = x(x'_0, t' + \Delta t') - x(x', t') \quad (8c)$$

$$\Delta t_2 = t(x'_0, t' + \Delta t') - t(x', t') \quad (8d)$$

とすると、

$$\Delta x_1 = c \Delta t_1 \quad (9a)$$

$$\Delta x_2 = -c \Delta t_2 \quad (9b)$$

となる。式(8a)~(9b)より、 $x(x', t')$ および $t(x', t')$ は、

$$x(x', t') = \frac{1}{2} [x(x'_0, t' + \Delta t') + x(x'_0, t' - \Delta t') + c(t(x'_0, t' + \Delta t') - t(x'_0, t' - \Delta t'))] \quad (10a)$$

$$t(x', t') = \frac{1}{2c} [x(x'_0, t' + \Delta t') - x(x'_0, t' - \Delta t') + c(t(x'_0, t' + \Delta t') + t(x'_0, t' - \Delta t'))] \quad (10b)$$

(おまけ) 等加速度の場合 (レーダー座標)

$$\frac{dv'}{dt'} = a = \text{const} \quad (1')$$

の場合、

$$\int_{t_0'}^{t'} a dt' = a(t' - t_0') \quad (11)$$

より、

$$\begin{aligned} x(x_0', t') &= c \int_{t_0'}^{t'} \sinh \left[\frac{a}{c} (t' - t_0') + \tanh^{-1} \frac{v_0}{c} \right] dt' + x_0 \\ &= \frac{c^2}{a} \cosh \left[\frac{a}{c} (t' - t_0') + \tanh^{-1} \frac{v_0}{c} \right] + x_1 \\ &\left(x_1 = x_0 - \frac{c^2}{a} \cosh \left(\tanh^{-1} \frac{v_0}{c} \right) = x_0 - \frac{c^2}{a \sqrt{1 - v_0^2/c^2}} \right) \end{aligned} \quad (12a)$$

$$\begin{aligned} t(x_0', t') &= \int_{t_0'}^{t'} \cosh \left[\frac{a}{c} (t' - t_0') + \tanh^{-1} \frac{v_0}{c} \right] dt' + t_0 \\ &= \frac{c}{a} \sinh \left[\frac{a}{c} (t' - t_0') + \tanh^{-1} \frac{v_0}{c} \right] + t_1 \\ &\left(t_1 = t_0 - \frac{c}{a} \sinh \left(\tanh^{-1} \frac{v_0}{c} \right) = t_0 - \frac{v_0}{a \sqrt{1 - v_0^2/c^2}} \right) \end{aligned} \quad (12b)$$

式(12a),(12b)より x_0' において x と t の関係は双曲線

$$(x - x_1)^2 - c^2(t - t_1)^2 = \left(\frac{c^2}{a}\right)^2 \quad (13)$$

となる。式(12b),(13)より x, v, t' を t で表すと

$$x = \frac{c^2}{a} \sqrt{1 + \frac{a^2}{c^2} (t - t_1)^2} + x_1 \quad (14a)$$

$$v = \frac{dx}{dt} = \frac{a(t - t_1)}{\sqrt{1 + \frac{a^2}{c^2} (t - t_1)^2}} \quad (14b)$$

$$t' = \frac{c}{a} \left\{ \sinh^{-1} \left[\frac{a}{c} (t - t_1) \right] - \tanh^{-1} \frac{v_0}{c} \right\} + t_0' \quad (14c)$$

となる。

$x' \neq x_0'$ の場合

式(10a)に式(12a),(12b)を代入すると、

$$\begin{aligned}
x(x', t') &= \frac{c^2}{2a} \left\{ \cosh \left[\frac{a}{c} (t' + \Delta t' - t_0') + \tanh^{-1} \frac{v_0}{c} \right] + \cosh \left[\frac{a}{c} (t' - \Delta t' - t_0') + \tanh^{-1} \frac{v_0}{c} \right] \right\} \\
&+ \frac{c^2}{2a} \left\{ \sinh \left[\frac{a}{c} (t' + \Delta t' - t_0') + \tanh^{-1} \frac{v_0}{c} \right] - \sinh \left[\frac{a}{c} (t' - \Delta t' - t_0') + \tanh^{-1} \frac{v_0}{c} \right] \right\} + x_1 \\
&= \frac{c^2}{2a} \left\{ \exp \left[\frac{a}{c} (t' + \Delta t' - t_0') + \tanh^{-1} \frac{v_0}{c} \right] + \exp \left[-\frac{a}{c} (t' - \Delta t' - t_0') - \tanh^{-1} \frac{v_0}{c} \right] \right\} + x_1 \\
&= \frac{c^2}{a} \exp \left(\frac{a \Delta t'}{c} \right) \cosh \left[\frac{a}{c} (t' - t_0') + \tanh^{-1} \frac{v_0}{c} \right] + x_1
\end{aligned}$$

となるので、 $\Delta t'$ に式(7)を代入すると

$$x(x', t') = \frac{c^2}{a} \exp \left[\frac{a}{c^2} (x' - x_0') \right] \cosh \left[\frac{a}{c} (t' - t_0') + \tanh^{-1} \frac{v_0}{c} \right] + x_1 \quad (15a)$$

となる。同様に時刻 t は(10b) に式(12a),(12b),(7)を代入し、

$$t(x', t') = \frac{c}{a} \exp \left[\frac{a}{c^2} (x' - x_0') \right] \sinh \left[\frac{a}{c} (t' - t_0') + \tanh^{-1} \frac{v_0}{c} \right] + t_1 \quad (15b)$$

となる。また式(15a),(15b)より x と t の関係は

$$(x - x_1)^2 - c^2 (t - t_1)^2 = \left(\frac{c^2}{a} \exp \left[\frac{a}{c^2} (x' - x_0') \right] \right)^2 \quad (16)$$

となり $x' = x_0'$ の双曲線と同じ漸近線

$$x - x_1 = \pm c (t - t_1)$$

を持つ双曲線となる。

また、 x は漸近線を越えることがない。(ブラックウォール)